

Die Forschungsinitiative für automatisiertes Fahren in der Stadt

Motivation und Ziele

- ☉ mehr Sicherheit und Komfort
- ☉ effizientere Nutzung der Verkehrsinfrastruktur
- ☉ Steigerung der individuellen Mobilität
- ☉ Schaffung eines gemeinsamen Verständnisses zum automatisierten Fahren in der Stadt

Herausforderungen des Stadtverkehrs

- ☉ komplexe Verkehrsführungen, hohe Informationsdichte, kurze Reaktionszeiten
- ☉ Interaktion mit vielen verschiedenen Verkehrsteilnehmern auf engem Raum
- ☉ Bestimmung von deren Intentionen und Verhalten



Projektstruktur, Partner

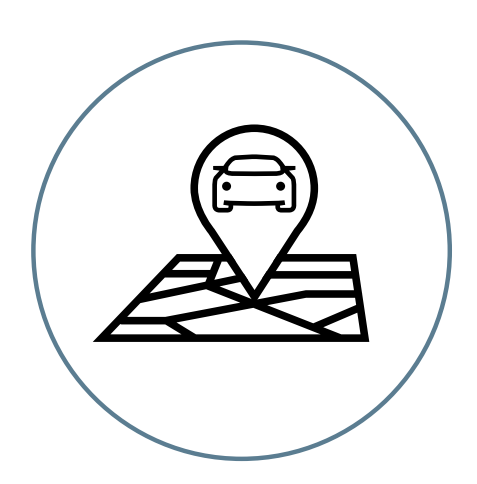
Gesamtinitiative untergliedert sich in zwei Projektteile:

@CITY

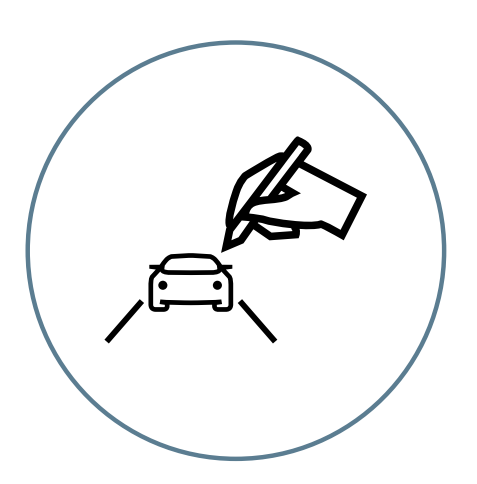
Neue Technologien, Konzepte und Pilotanwendungen



TP 1
Umfelderfassung und Situationsverstehen



TP 2
Digitale Karten und Lokalisation



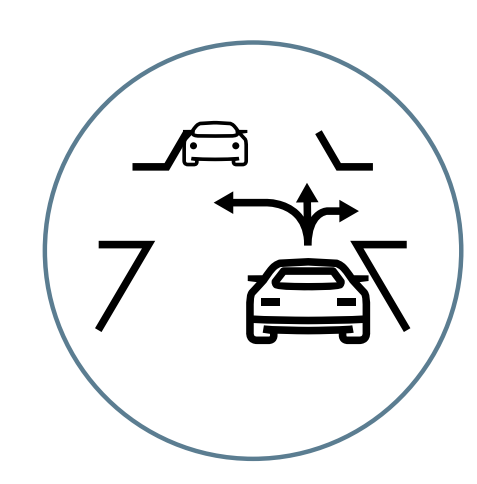
TP 3
Konzepte und Pilotanwendungen

@CITY-AF

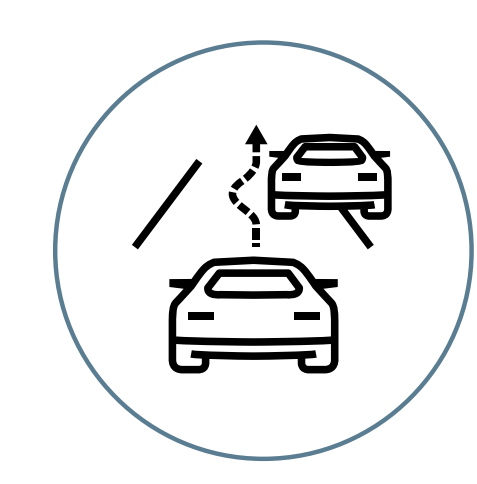
Automatisierte Fahrfunktionen



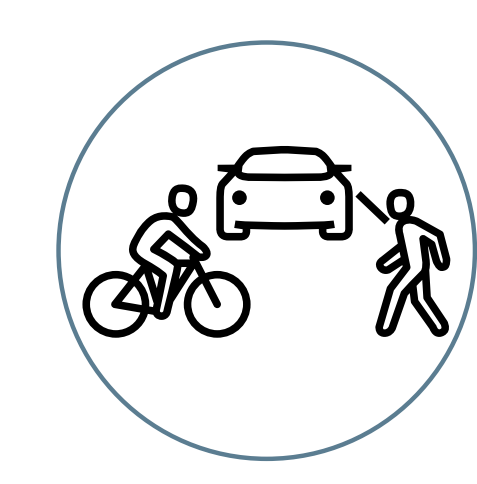
TP 4
Mensch-Fahrzeug-Interaktion



TP 5
Automatisiertes Fahren über urbane Knotenpunkte



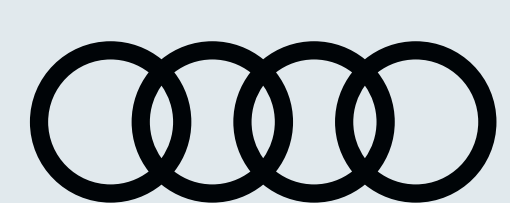
TP 6
Automatisiertes Fahren auf urbanen Straßen



TP 7
Interaktion mit schwächeren Verkehrsteilnehmern

Laufzeit: September 2017 bis Juni 2022 **Budget** 45,2 Mio. Euro

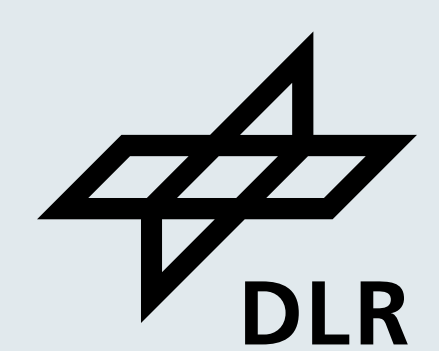
• **APTIV** •



BOSCH
Technik fürs Leben

Continental

DAIMLER



TECHNISCHE UNIVERSITÄT CHEMNITZ

TECHNISCHE UNIVERSITÄT DARMSTADT



Valeo
SMART TECHNOLOGY FOR SMARTER CARS



3D MAPPING SOLUTIONS

www.atcity-online.de

Partner:

- Aptiv Services Deutschland GmbH
- AUDI AG
- Robert Bosch GmbH
- Continental Automotive GmbH
- Continental Safety Engineering International GmbH
- Continental Teves AG & Co. oHG
- Daimler AG
- Deutsches Zentrum für Luft- und Raumfahrt e.V.
- MAN Truck & Bus AG
- Technische Universität Chemnitz
- Technische Universität Darmstadt
- Technische Universität München
- Valeo Schalter und Sensoren GmbH
- ZF Friedrichshafen AG
- 3D Mapping Solutions GmbH

Gefördert durch:



Bundesministerium für Wirtschaft und Energie

aufgrund eines Beschlusses des Deutschen Bundestages

